Vol.42 2021年7月

[综合评述]

doi: 10.7503/cjcu20210151

# 含时密度矩阵重正化群的 理论与应用

#### 李维唐,任佳骏,帅志刚

(清华大学化学系,有机光电子与分子工程教育部重点实验室,北京100084)

摘要 密度矩阵重正化群(DMRG)作为计算低维强关联体系强有力的方法为人熟知,在量子化学电子结构计算中得到广泛应用.最近几年,含时密度矩阵重正化群(TD-DMRG)的理论取得较快发展,TD-DMRG逐渐成为复杂体系量子动力学理论模拟的重要新兴方法之一.本文综述了基于矩阵乘积态(MPS)和矩阵乘积算符(MPO)的DMRG基本理论,并重点介绍了若干最常见的TD-DMRG时间演化算法,包括基于演化再压缩(P&C)的算法、基于含时变分原理(TDVP)的算法和时间步瞄准(TST)算法;还对利用TD-DMRG模拟有限温体系的纯化(Purification)算法和最小纠缠典型量子热态(METTS)算法进行了介绍.最后,对近年TD-DMRG在复杂体系量子动力学中的应用进行了总结.

关键词 含时密度矩阵重正化群;矩阵乘积态;非绝热动力学;量子动力学;电子-声子耦合 中图分类号 0641 **文献标志码** A

1992年,由White<sup>[1,2]</sup>提出的密度矩阵重正化群(Density matrix renormalization group,DMRG)算法是研究一维量子多体强关联系统的强有力方法,尤其适用于只有最近邻相互作用的量子模型.随后,Shuai,Ramasesha和Fano等将DMRG推广到具有长程作用势的化学体系<sup>[3-6]</sup>.通过将DMRG的基矢对称化,Shuai等<sup>[3-5]</sup>计算了共轭多烯的低激发态结构,为高分子发光给出了判据,并发展了基于DMRG的线性和非线性光学响应系数的计算方法.1999年,White和Matrin<sup>[7]</sup>首次将DMRG用于从头算量子化学模型,随后Head-Gordon,Chan,Reiher,Yanai和Kurashige等<sup>[8-11]</sup>对DMRG算法做了大量的优化,使得量子化学DMRG成为了强关联分子体系的一种主流的方法.含时DMRG(Time-dependent DMRG,TD-DMRG)是针对分子器件的量子输运现象而提出<sup>[12]</sup>,并得到快速发展<sup>[13,14]</sup>.早期的TD-DMRG时间演化算法如时间步瞄准(Time-step targeting,TST)算法主要是受最初的DMRG迭代算法启发<sup>[15]</sup>,后期发展的大多数TD-DMRG算法是基于矩阵乘积态(Matrix product state,MPS)的波函数拟设和矩阵乘积算符(Matrix product operator,MPO)设计的<sup>[16,17]</sup>,包括一系列演化再压缩(Propagation and compression,P&C)算法<sup>[18]</sup>以及最近的基于含时变分原理(Time-dependent variational principle,TDVP)算法<sup>[19,20]</sup>.只要MPS的虚拟键维数足够大,这些TD-DMRG算法可以几乎精确地给出复杂多体系统的含时薛定谔方程的解.

近年来,TD-DMRG 主要被用于研究电子-声子(振动)耦合问题(简称电声耦合).电声耦合在化学 反应、(生物)分子的光化学光物理过程以及固体中的输运现象中均扮演重要角色.如TD-DMRG已经 被成功应用于模拟给体/受体异质结的激子分离<sup>[21,22]</sup>,分子聚集体的荧光和吸收光谱<sup>[23,24]</sup>以及有机半导 体的电荷迁移率<sup>[25]</sup>.实际上,由于电声耦合问题在化学中的地位至关重要,早在DMRG之前,理论化 学家已经开发了一整套适用于不同科学问题的理论方法来模拟电声耦合动力学过程,即非绝热动力学

收稿日期: 2021-03-08. 网络出版日期: 2021-04-15.

基金项目:国家自然科学基金(批准号: 21788102, 22003029)和国家重点研发计划项目(批准号: 2017YFA0204501)资助.

联系人简介:帅志刚,男,博士,教授,主要从事理论化学计算方法的发展及其在功能材料中的应用研究.

E-mail: zgshuai@tsinghua.edu.cn

方法<sup>[26,27]</sup>.这类方法的目标是超越玻恩-奥本海默近似,对电子和原子核的耦合运动进行描述.众多的 非绝热动力学方法大体上可以分为两类:(1)利用量子力学处理原子核的运动,称为量子动力学方法, 其优点是可以正确描述隧穿效应及零点振动,代表性方法是多组态含时Hartree(Multi-configuration time-dependent Hartree, MCTDH)<sup>[28,29]</sup>及其多层推广(Multi-layer MCTDH, ML-MCTDH)<sup>[30,31]</sup>;(2)利用经 典力学近似描述原子核的运动,称为混合量子/经典动力学方法,其优点是计算量较小,代表性方法是 势能面跳跃法<sup>[32,33]</sup>. TD-DMRG利用波函数描述原子核的状态,因此属于量子动力学方法.TD-DMRG 与(ML-)MCTDH在非绝热动力学中的定位类似,其理论形式也有共通之处<sup>[34]</sup>.在最近几年,TD-DMRG 与(ML-)MCTDH相互促进,产生了一批新的算法<sup>[35-37]</sup>.

本文将简述基于矩阵乘积态和矩阵乘积算符的DMRG的基础理论,并将分3类较详细地介绍现有的TD-DMRG时间演化算法,然后,介绍在TD-DMRG中引入温度效应的算法,最后,讨论TD-DMRG算法的应用,包括我们<sup>[23,25]</sup>最近利用TD-DMRG模拟分子聚集体光谱和有机半导体迁移率的一些进展.本文聚焦于TD-DMRG在电声耦合问题中的应用,如关注温度效应是因为温度对振动自由度有重要影响.然而需要强调的是,不能简单地认为TD-DMRG就是一种新兴的可以作为(ML-)MCTDH 替代品的非绝热动力学方法,因为TD-DMRG算法本身并不限制于特定的模型.如最近化学领域的一些研究显示出TD-DMRG模拟基于第一性原理哈密顿的电子动力学的潜力<sup>[38,39]</sup>.尽管这些研究目前只占使用TD-DMRG在化学中应用的少数,但其应用领域将会持续拓宽.关于TD-DMRG的理论与应用的更详细内容可参见相关报道<sup>[17,40]</sup>.

## 1 基于MPS的现代DMRG理论

现代DMRG理论一般基于矩阵乘积态拟设<sup>[16]</sup>.对于由N个自由度组成,每个自由度的正交归一基为 $|\sigma_i\rangle$ 的系统,任意量子态 $|\Psi\rangle$ 可以表示成N个矩阵 $A_{a_1,a_2}^{\sigma_i}$ 的连乘积,即矩阵乘积态:

$$|\Psi\rangle = \sum_{\{a\},\{\sigma\}} A_{a_1}^{\sigma_1} A_{a_1a_2}^{\sigma_2} \cdots A_{a_{N-1}}^{\sigma_N} |\sigma_1 \sigma_2 \cdots \sigma_N\rangle$$
(1)

式中: {·}表示各个指标的集合.图1为矩阵乘积态的图示. $a_i$ 的维数被称为(虚拟)键维数,记为M或 $|a_i|$ .



Fig. 1 Graphical representation of an MPS

多体重正化基定义为

$$\left|a_{i}[1:i]\right\rangle = \sum_{\{a\},\{\sigma\}} A_{a_{1}}^{\sigma_{1}} A_{a_{1}a_{2}}^{\sigma_{2}} \cdots A_{a_{i-1}a_{i}}^{\sigma_{i}} \left|\sigma_{1} \cdots \sigma_{i}\right\rangle$$

$$(2)$$

$$a_{j}[j+1:N]\rangle = \sum_{\{a\},\{\sigma\}} A^{\sigma_{j+1}}_{a_{j}a_{j+1}} \cdots A^{\sigma_{N}}_{a_{N-1}} |\sigma_{j+1} \cdots \sigma_{N}\rangle$$
(3)

式中: $|a_i[1:i]$  和 $|a_j[j+1:N]$  分别为从左端和右端定义的重正化基.因此, $A_{a_{n-1}a_n}^{\sigma_n}$  可看作为  $|a_{n-1}[1:n-1]$   $\otimes |\sigma_n\rangle \otimes |a_n[n+1:N]$  所张成的空间的系数矩阵.通常, $|a_i[1:i]\rangle$ 和 $|a_j[j+1:N]$  不 是正交归一的,其重叠矩阵定义为

$$S[1:i]_{a,a'_i} = \left\langle a_i[1:i] | a'_i[1:i] \right\rangle \tag{4}$$

$$S[j+1:N]_{a,a'_{i}} = \left\langle a_{j}[j+1:N] | a'_{j}[j+1:N] \right\rangle$$
(5)

对于一个特定的量子态而言,其矩阵乘积态表示并不是唯一的.在任意两个相邻矩阵 $A^{\sigma_i}A^{\sigma_{i+1}}$ 之间插入一个单位矩阵 $I = GG^{-1}$ 不改变波函数,但局域矩阵却发生了变化:

$$\cdots A^{j^{\sigma_i}} A^{j^{\sigma_{i+1}}} \cdots = \cdots (A^{\sigma_i} G) (G^{-1} A^{\sigma_{i+1}}) \cdots = \cdots A^{\sigma_i} A^{\sigma_{i+1}} \cdots$$
(6)

为方便计算,可以引入额外的规范条件来消除参数的冗余性.最常见的规范条件是"混合/左/右规 整化".一个规整中心在第*n*个矩阵的混合规整矩阵乘积态可以写为

$$\left|\Psi\right\rangle = \sum_{\{l\},\{r\} \{\sigma\}} L_{l_{1}}^{\sigma_{1}} L_{l_{1}l_{2}}^{\sigma_{2}} \cdots L_{l_{n-2}l_{n-1}}^{\sigma_{n-1}} C_{l_{n-1}r_{n}}^{\sigma_{n}} R_{r_{n}r_{n+1}}^{\sigma_{n+1}} \cdots R_{r_{N-1}}^{\sigma_{N}} \left|\sigma_{1}\sigma_{2}\cdots\sigma_{N}\right\rangle$$
(7)

其中,  $L_{l_i-1}^{\sigma_i}$  和  $R_{r_i-1}^{\sigma_j}$  满足:

$$\sum_{\sigma_{i},l_{i-1}} L_{l_{i-1}l_{i}^{i}}^{\sigma_{i}^{*}} L_{l_{i-1}l_{i}}^{\sigma_{i}} = \delta_{l_{i}^{i}l_{i}}$$
(8)

$$\sum_{\sigma_j,r_j} R_{r_{j-1}r_j}^{\sigma_j^*} R_{r_{j-1}r_j}^{\sigma_j} = \delta_{r_{j-1}r_{j-1}}$$
(9)

 $L^{\sigma_i}(R^{\sigma_j})^*$ 表示 $L^{\sigma_i}(R^{\sigma_j})$ 的复共轭.

当满足式(8)和式(9)时,重正化基满足正交归一条件 $S[1:i]_{ij} = \delta_{ij}(i = 1, 2, \dots, n - 1)$ 和 $S[j + 1:N]_{ij} = \delta_{ij}(j = n, n + 1, \dots, N - 1)$ . 当规整中心n处于最右(左)侧时,该MPS被称为是左(右)规整的. 若 $C^{\sigma_n}$ 进一步被QR分解:

$$C_{l_{n-1}r_n}^{\sigma_n} \xrightarrow{\text{Reshape}} C_{\sigma_n l_{n-1}r_n}^{QR} \stackrel{QR}{=} \sum_{l_n} L_{\sigma_n l_{n-1}l_n} D_{l_n r_n} \xrightarrow{\text{Reshape}} \sum_{l_n} L_{l_{n-1}l_n}^{\sigma_n} D_{l_n r_n}$$
(10)

若利用奇异值分解(Singular value decomposition, SVD)代替式(10)中的QR分解:

$$C_{l_{n-1}r_n}^{\sigma_n} \xrightarrow{\text{Reshape}} C_{\sigma_n l_{n-1}r_n}^{svd} \stackrel{\text{SVD}}{=} \sum_{s=1}^k U_{\sigma_n l_{n-1}s} \Lambda_{ss} V_{sr_n}^{\dagger} \xrightarrow{\text{Reshape}} \sum_{s=1}^k U_{l_{n-1}s}^{\sigma_n} \Lambda_{ss} V_{sr_n}^{\dagger} \approx \sum_{l_n=1}^{m_s \leq n} L_{l_{n-1}l_n}^{\sigma_n} \Lambda_{l_n l_n} V_{l_n r_n}^{\dagger}$$
(11)

式中: $\Lambda$ 是一个对角元从大到小排列的实对角矩阵 $\Lambda_{11} \ge \Lambda_{22} > \cdots \ge \Lambda_{kk} \ge 0(k = \min[|\sigma_n| \cdot |l_{n-1}|, |r_n|]),$ 并且若| $\Psi$ 〉是归一化的,则 $\sum_s \Lambda_{ss}^2 = 1$ . $U^{\sigma_n}$ 满足式(8).若所有的 $\Lambda_{ss}(M = k)$ 都被保留,并且向右移动规 整中心 $C_{l_s r_{n+1}}^{\sigma_{n+1}} = \sum_{l_n, r_n} \Lambda_{l_n l_n} V_{l_n r_n}^{\dagger} R_{r_n r_{n+1}}^{\sigma_{n+1}}$ ,那么MPS所表示的波函数不发生变化,SVD的作用与QR分解相同. 然而,如果只保留最大的M项(M < k)以得到 $\tilde{C}_{l_n r_{n+1}}^{\sigma_{n+1}}$ ,那么从数学上来说 $\tilde{C}_{l_n r_{n+1}}^{\sigma_{n+1}}$ 将会是 $C_{l_n r_{n+1}}^{\sigma_{n+1}}$ 的一个好的近 似,且M更小.若| $\Psi$ 〉是归一化的,由截断所带来的误差可以由 $\epsilon = \sum_{s=M+1}^{k} \Lambda_{ss}^{2}$ 衡量.基于这个算法,一 个左(右)规整的矩阵乘积态| $\Psi$ 〉可以通过从第N个到第1个(从第1个到第N个)矩阵的连续SVD"压缩" 得到其M更小的近似 $|\tilde{\Psi}\rangle$ .在每一步截断时,有两种常用的标准.第一种是截断至预先指定的虚拟键维 数M.第二种是保留所有大于预先指定阈值的 $\Lambda_{ss}$ .

除了规整化操作和压缩操作, MPS结构还允许其它一些常见操作, 如 $O|\Psi\rangle$ 和 $|\Psi\rangle$ + $|\Phi\rangle$ .与MPS相 (4,常见的量子算符可以表示成矩阵乘积算符(MPO)的形式<sup>[16,41]</sup>:

$$O = \sum_{\{w\},\{\sigma\},\{\sigma'\}} W_{w_1}^{\sigma'_1,\sigma_1} W_{w_1w_2}^{\sigma'_2,\sigma_2} \cdots W_{w_{N-1}}^{\sigma'_N,\sigma_N} |\sigma'_1 \sigma'_2 \cdots \sigma'_N \rangle \langle \sigma_N \sigma_{N-1} \cdots \sigma_1 |$$
(12)

图2为MPO的图示.



Fig. 2 Graphical representation of an MPO

依据式(1)和式(12)中局域矩阵的定义,  $O|\Psi\rangle$ (MPO×MPS)可以由缩并  $W^{\sigma'_i,\sigma_i}A^{\sigma_i}$ 得到:

$$O|\Psi\rangle = \sum_{\{w,a\},\{\sigma'\}} A'_{\{w,a\}_1} A'_{\{w,a\}_1} \sigma'_{\{w,a\}_2} \cdots A'_{\{w,a\}_{N-1}} \sigma'_1 \sigma'_2 \cdots \sigma'_N\rangle$$
(13)

其中

$$A'_{\{w,a\}_{i-1}\{w,a\}_{i}}^{\sigma'_{i}} = \sum_{\sigma_{i}} W_{w_{i-1}w_{i}}^{\sigma'_{i}\sigma_{i}} A_{a_{i-1}a_{i}}^{\sigma_{i}}$$
(14)

新的态 $|O\Psi\rangle$ 仍然是一个MPS,且若原本的MPS和MPO分别具有虚拟键维数 $M_s$ 和 $M_o$ ,那么 $|O\Psi\rangle$ 的虚拟 键维数是 $M_sM_o$ . $|\Psi\rangle + |\Phi\rangle$ (MPS + MPS)可通过将 $[A^{\sigma_i}, B^{\sigma_i}]$ 分块对角地合并成一个矩阵得到:

$$|\Psi\rangle + |\Phi\rangle = \sum_{\{a,b\},\{\sigma\}} A'_{\{a,b\}_1} A'_{\{a,b\}_1} A'_{\{a,b\}_1} \cdots A'_{\{a,b\}_{N-1}} |\sigma_1 \sigma_2 \cdots \sigma_N\rangle$$
(15)

其中

$$A^{\prime\sigma_{1}} = \begin{bmatrix} A^{\sigma_{1}} & B^{\sigma_{1}} \end{bmatrix}, \quad A^{\prime\sigma_{i}} = \begin{bmatrix} A^{\sigma_{i}} & 0 \\ 0 & B^{\sigma_{i}} \end{bmatrix} (i = 2, 3 \cdots N - 1), \quad A^{\prime\sigma_{N}} = \begin{bmatrix} A^{\sigma_{N}} \\ B^{\sigma_{N}} \end{bmatrix}$$
(16)

同样,新的态 $|\Psi + \Phi\rangle$ 也是一个MPS,且若原本的两个MPS的虚拟键维数分别是 $M_A$ 和 $M_B$ ,则其虚拟键 维数是 $M_A + M_B$ .

## 2 时间演化算法

TD-DMRG的时间演化算法种类繁多,但大体上可以分为3类.(1)对时间演化算符 $e^{-itt}$ 或 $e^{-itt}$ , 进行基于 MPO/MPS 全局的近似.这类方法包括龙格-库塔(Runge-Kutta, RK)方法<sup>[18,23]</sup>、时间演化块消 减(Time-evolving block decimation, TEBD)方法<sup>[14,42,43]</sup>、W<sup>LII</sup>方法<sup>[44]</sup>、Krylov 子空间方法<sup>[18,45]</sup>、Chebyshev 展开方法<sup>[46]</sup>以及分裂算符方法等<sup>[47]</sup>.这些方法的共通点是在每一步时间演化时,波函数 MPS 首先通过 MPO/MPS 乘法和 MPS/MPS 加法作为一个整体演化(Propagate)形成具有更大虚拟键维数的 MPS,随后 依据原本的 *M* 或奇异值截断阈值进行压缩(Compress).因此这类算法被称为 P&C 算法.(2)基于含时 变分原理(TDVP)<sup>[48]</sup>.依据不同的推导运动方程的方式,这类方法有固定规范自由度<sup>[19]</sup>和投影算符裂分 (Projector-splitting, PS)<sup>[20]</sup>两个变种.(3)受原本的基态 DMRG 算法启发,利用平均约化密度矩阵来更 新重正化基.其代表性方法是时间步瞄准方法<sup>[15]</sup>及一些变种<sup>[38,49]</sup>.除了 TEBD之外,所有上述时间演化 算法都适用于具有长程相互作用的模型.此外 P&C 算法是在现代 MPS/MPO 框架下最直接的时间演化 算法,而 PS 算法是最近最常被使用的算法<sup>[24,25,50-52]</sup>.从数值计算的角度上来说,所有的时间演化算法都 需要进行大量的矩阵乘法运算,可以有效被图形处理器(Graphical processing units, GPU)所加速.GPU 加速不同类型算法的加速比有差异.不需要压缩维数较大的 MPS 的算法可以最大程度上被 GPU 加速, 加速比可以达到数十倍<sup>[37]</sup>.这类算法主要是基于 TDVP 的算法.

#### 2.1 演化并压缩算法

研究某一初始态 $|\Psi(t=0)\rangle$ 的动力学的最直接方法之一是数值积分含时薛定谔方程:

$$\frac{\partial \left| \boldsymbol{\Psi}(t) \right\rangle}{\partial t} = -iH \left| \boldsymbol{\Psi}(t) \right\rangle \tag{17}$$

为简便起见,采用原子单位,设ħ为1. 基于最简单的前向欧拉法,对每一时间步τ应该按照下式 演化|Ψ):

$$|\Psi(t+\tau)\rangle = |\Psi(t)\rangle - iH\tau|\Psi(t)\rangle + O(\tau^2)$$
(18)

正如前文所介绍, MPO/MPS乘法和 MPS/MPS加法是 MPS的常规操作,因此式(18)可以很方便地转换成一个 TD-DMRG 算法.通过式(18)获得的  $|\Psi(t+\tau)\rangle$  往往比初始态  $|\Psi(t)\rangle$ 具有更大的虚拟键维数,所以在下一步迭代之前需要对  $|\Psi(t+\tau)\rangle$  进行压缩.这一具有两个步骤的算法因而被称为是 P&C 算法.

对这一简单算法的一个直接改进是将具有一阶误差的前向欧拉积分法替换为经典的具有四阶误差

的龙格-库塔(RK4)积分法<sup>[18,23]</sup>:

$$\begin{vmatrix} k_1 \rangle = -iH(t) | \Psi(t) \rangle \begin{vmatrix} k_2 \rangle = -iH(t + \tau/2) \left( |\Psi(t)\rangle + \frac{1}{2}\tau | k_1 \rangle \right) \end{vmatrix} \begin{vmatrix} k_3 \rangle = -iH(t + \tau/2) \left( |\Psi(t)\rangle + \frac{1}{2}\tau | k_2 \rangle \right) \end{vmatrix} \begin{vmatrix} k_4 \rangle = -iH(t + \tau) \left( |\Psi(t)\rangle + \tau | k_3 \rangle \right) \end{vmatrix} \end{vmatrix} \end{vmatrix} \left| \Psi(t + \tau) \rangle = |\Psi(t)\rangle + \frac{1}{6}\tau \left( |k_1\rangle + 2|k_2\rangle + 2|k_3\rangle + |k_4\rangle \right) + O(\tau^5)$$

$$(19)$$

对于不含时的哈密顿来说, RK4算法与形式时间演化算符 e<sup>-itt</sup> 的四阶泰勒展开等价:

$$\left|\Psi(t+\tau)\right\rangle = \sum_{n=0}^{4} \frac{1}{n!} \left(-iH\tau\right)^{n} \left|\Psi(t)\right\rangle + O(\tau^{5})$$
(20)

在实际计算时, 第*n* 阶项( $-iH\tau$ )<sup>*n*</sup> |  $\Psi(t)$  可以由第*n* - 1 阶项作用*H* 计算得到.

其它 P&C 算法虽然理论基础各不相同,但具体到 TD-DMRG 算法与本文介绍的基本类似.其中, TEBD 算法是最著名的 P&C 算法之一<sup>[14,42,43]</sup>,虽然该算法具有很高的效率且易于实现,但是其不能被直 接用于具有长程相互作用的模型,因此在化学中的应用受到一定限制<sup>[21,22]</sup>.假设一个具有 2N 个自由度 的系统可以由只有最近邻相互作用的哈密顿描述:

$$H = \sum_{j=1}^{2N} h_{jj+1}$$
(21)

式中: $h_{i,j+1}$ 作用于第j和第j + 1个自由度.观察到哈密顿可以分为两个部分 $H = H_1 + H_2$ :

$$H_{1} = \sum_{j=1}^{n} h_{2j-1,2j}$$

$$H_{2} = \sum_{j=1}^{N-1} h_{2j,2j+1}$$
(22)

按照这种划分方式,一阶Trotter分解可以将e<sup>-itt</sup>分为两部分乘积:

$${}^{-iH\tau} = e^{-iH_1\tau} e^{-iH_2\tau} e^{-i\tau^2 [H_1, H_2]} = e^{-iH_1\tau} e^{-iH_2\tau} + O(\tau^2)$$
(23)

尽管H<sub>1</sub>和H<sub>2</sub>相互并不对易,H<sub>1</sub>和H<sub>2</sub>中的各个项相互对易,因此:

$$e^{-iH_1\tau} = \prod_{j=1}^{N} e^{-ih_{2j-1,2j}\tau}$$

$$e^{-iH_2\tau} = \prod_{j=1}^{N-1} e^{-ih_{2j,2j+1}\tau}$$
(24)

连乘中的每一项 $e^{-itr}$ 都可以表示成一个两个格点的MPO,即 $e^{-it_1t}$ 和 $e^{-it_2t}$ 都可以被有效地表示为MPO.将这些算符作用到| $\Psi$ 〉上后进行压缩就完成了时间演化中的一步.同理也可以构造二阶Trotter分解:

$$e^{-iH\tau} = e^{-iH_1\tau/2} e^{-iH_2\tau} e^{-iH_1\tau/2} + O(\tau^3)$$
(25)

对于具有长程相互作用的体系, TEBD需要和其它技术结合, 如引入交换门<sup>[53]</sup>或在电声耦合模型 中对系统哈密顿做变换<sup>[54]</sup>.此外, Trotter分解的技术也可以和泰勒展开时间演化算符的做法相结合<sup>[47]</sup>. 其思路是将动能部分从哈密顿中分离出去, 以减小时间演化算符中的 MPO 的虚拟键维数.

W<sup>1.11</sup>方法<sup>[41]</sup>试图基于哈密顿*H*的形式显式地将时间演化算符*e<sup>-int</sup>*近似为一个MPO. 该方法与RK算 法相比的优势是其每一个自由度平均的积分误差是一个常数.

Krylov子空间方法(也被称为Lanczos方法)是近似 $e^{-itr}|\Psi\rangle$ 的有效方法<sup>[18,45]</sup>. Krylov子空间的定义是 由向量{ $|\Psi\rangle$ ,  $H|\Psi\rangle$ , ...,  $H^{N-1}|\Psi\rangle$ }所张成的空间, 维数是N. 这些向量一般不是正交归一的, 正交归一 化后得到的向量称为Krylov向量 { $k_0$ ,  $k_1$ , ...,  $k_{N-1}$ }. Krylov子空间方法的总体目标是找到在Krylov子空 间中 $e^{-itr}|\Psi\rangle$ 的最佳近似. 当N等于 $|\Psi\rangle$ 原本的希尔伯特空间维数时, 该方法就是精确的. 在实际计算 中,往往少数Krylov向量就可以得到误差非常小的结果.向Krylov子空间投影的投影算符定义如下:

$$P = \sum_{i=0}^{N-1} \left| k_i \right\rangle \left\langle k_i \right| \tag{26}$$

Krylov子空间方法所给出的 $|\Psi(t+\tau)\rangle$ 近似解为

$$\Psi(t+\tau) \rangle = e^{-iH\tau} |\Psi(t)\rangle \approx P^{\dagger} e^{-iH\tau} P |\Psi(t)\rangle$$
(27)

其中,  $\langle k_i | H | k_j \rangle$ 的维数是N, 所以对角化该矩阵的计算量并不大. Krylov子空间方法对 $e^{-itr} | \Psi \rangle$ 进行近似的精确度相比于简单的泰勒展开方法[如式(20)]往往高很多. 然而, 由于在构建Krylov向量时涉及到MPS压缩, Krylov向量间的正交归一条件一般不能得到严格满足, 而这可能会显著影响计算结果的质量<sup>[39]</sup>.

Chebyshev 展开方法利用 Chebyshev 多项式展开 e<sup>-ith[46]</sup>. Chebyshev 向量依据以下递推关系计算:

$$\begin{aligned} \left| t_{0} \right\rangle &= \Psi(t=0) \\ \left| t_{1} \right\rangle &= H' \left| t_{0} \right\rangle \\ t_{n} \right\rangle &= 2H' \left| t_{n-1} \right\rangle - \left| t_{n-2} \right\rangle \end{aligned}$$
(28)

 $|t_n\rangle = 2H'|t_{n-1}\rangle - |t_{n-2}\rangle$ 其中,  $H' = \frac{H-b}{a}$ 是经过尺度变换的哈密顿.这一尺度变换的目的是让哈密顿本征谱位于(-1,1)区 间. 对于基态能量为 $E_s$ , 最高激发态能量为 $E_s$ 的哈密顿, 可以取 $a = E_s - E_s$ ,  $b = \frac{E_s + E_s}{2}$ . 在实际计算 时, 允许哈密顿的少数本征值超出(-1,1)区间可以提高计算效率. 计算得到 Chebyshev 向量后, 时间演 化后的波函数由下式给出:

$$\left|\Psi(t)\right\rangle = e^{-ibt} \sum_{n=0}^{N-1} \phi_n(t) \left|t_n\right\rangle$$
<sup>(29)</sup>

式中,  $\phi_0(t) = c_0(t)$ ,  $\phi_{n>0} = 2c_n(t)$ , 而 $c_n(t)$ 的定义为

$$c_n(t) = (-i)^n J_n(at) \tag{30}$$

式中,  $J_n$ 是第一类 Bessel 函数.

在所有 P&C 时间演化方法中,目前应用最广泛的是基于 *e<sup>-itt</sup>* 的泰勒展开的方法,TEBD 方法和 Krylov 子空间方法.对于只具有最近邻相互作用或可以转化成只具有最近邻相互作用的哈密顿来说,TEBD 在易于实现和较高精度间取得了较好的平衡<sup>[51,55-57]</sup>.对于一般的哈密顿而言,基于 *e<sup>-itt</sup>* 的泰勒展 开的方法最容易实现<sup>[23,47]</sup>,但精度不如 Krylov 子空间方法<sup>[39]</sup>.

#### 2.2 基于含时变分原理的算法

Rayleigh-Ritz变分原理被广泛用于寻找不含时哈密顿的近似基态.类似地,含时变分原理(TDVP) 也是在已知初始态时寻找最佳的近似含时波函数的有力工具.Dirac-Frenkel含时变分原理<sup>[48,58]</sup>为

$$\left\langle \delta \Psi | i \frac{\partial}{\partial t} - H | \Psi \right\rangle = 0 \tag{31}$$

在实时演化中,TDVP可以保证波函数的模和体系能量守恒<sup>[58]</sup>.这两个特性对于可靠的长时间动力学非常重要.从几何的角度而言,TDVP可以理解成是将 $-iH|\Psi\rangle$ 正交投影到 $|\Psi(t)\rangle$ 在当前时间的切空间中:

$$\frac{\partial |\Psi\rangle}{\partial t} = -iPH |\Psi\rangle \tag{32}$$

其中,P是由切空间中正交归一的向量构造成的投影算符,定义为

$$P = \sum_{i=1}^{N} P[1:i-1] \otimes I_i \otimes P[i+1:N] - \sum_{i=1}^{N-1} P[1:i] \otimes P[i+1:N]$$
(33)

$$P[1:i] = \sum_{a_i,a_i} |a_i'[1:i]\rangle S[1:i]_{a_i'a_i}^{-1} \langle a_i[1:i]|$$
(34)

$$P[i+1:N] = \sum_{a_i,a_i} |a_i'[i+1:N]\rangle S[i+1:N]_{a_i'a_i}^{-1} \langle a_i[i+1:N]|$$
(35)

$$I_i = \sum_{\sigma_i} |\sigma_i'\rangle \langle \sigma_i | \tag{36}$$

$$P[1:0] = P[N+1:N] = 1$$
(37)

图 3 为式(33)的图形表示. 重叠矩阵的逆 S<sup>-1</sup>是由重正化基的非正交性导致的, 而减号"-"里的项 是为了消除参数冗余性<sup>[19,59]</sup>.



Fig. 3 Graphical representation of the tangent space projector

两种基于TDVP的时间演化方式区别在于在解式(32)时采用了不同的MPS规范条件.在第1种时间演化方案中,MPS的规范条件不发生改变.为方便起见,可以将除*i* = *n*的一个"+"项之外其它相邻 "+"项和"-"项合并,如此每一项都是正交的,将式(33)中的投影算符转变为

$$P = P[1:n-1] \otimes I_n \otimes P[n+1:N] + \sum_{i=1}^{n-1} Q[1:i] \otimes P[i+1:N] + \sum_{i=n+1}^{N} P[1:i-1] \otimes Q[i:N]$$
(38)

其中

$$Q[1:i] = \sum_{a_{i-1},a_{i-1}',\sigma_{i},\sigma_{i}'} |a_{i-1}'[1:i-1]\sigma_{i}'\rangle \langle a_{i-1}[1:i-1]\sigma_{i}|S[1:i-1]_{a_{i-1}'a_{i-1}}^{-1}\delta_{\sigma_{i}'\sigma_{i}} - \sum_{a_{i},a_{i}}A_{a_{i-1}'a_{i}'}^{\sigma_{i}'}S[1:i]_{a_{i}a_{i}}^{-1}A_{a_{i-1}a_{i}}^{\sigma_{i}^{*}}\rangle (39)$$

$$Q[i:N] = \sum_{a_{i}a_{i}'\sigma_{i}'\sigma_{i}'} |a_{i}'[i+1:N]\sigma_{i}'\rangle \langle a_{i}[i+1:N]\sigma_{i}|(S[i+1:N]_{a_{i}'a_{i}}^{-1}\delta_{\sigma_{i}'\sigma_{i}} - \sum_{a_{i-1}'a_{i-1}}A_{a_{i-1}'a_{i}'}^{\sigma_{i}'}S[i:N]_{a_{i-1}'a_{i-1}}^{-1}A_{a_{i-1}'a_{i}}^{\sigma_{i}^{*}}\rangle (40)$$

这种形式的投影算符及其相应的切空间向量首先由 Haegeman 等<sup>[19]</sup>针对均一 MPS(Uniform MPS, uMPS)提出, Wouters 等<sup>[59]</sup>对其进行了重新描述以推导一些针对基态和激发态的 Post-DMRG 算法.

如果采取一定的规范条件,式(39)和式(40)中的一些重叠矩阵将变成单位阵,表达式可以得到简化. 假设当前 MPS 是左规整的,规整中心在第 N个矩阵处,则 S[1:*i*]简化为I,且在式(38)中设 n = N 最为简便. 将简化后的投影算符代入式(32)得:

$$i\frac{\partial C_{l_{N-1}'}^{\sigma_{N}'}}{\partial t} = \sum_{\sigma_{N}', l_{N-1}'} H[N]_{l_{N-1}'} \sigma_{N}', l_{N-1}', \sigma_{N}''} C_{l_{N-1}'}^{\sigma_{N}''}$$
(41)

$$i\frac{\partial L_{l_{i-1}l_{i}}^{\sigma_{i}}}{\partial t} = \sum_{l_{i-1},\sigma_{i}} (\delta_{l_{i-1}l_{i-1}}\delta_{\sigma_{i}'\sigma_{i}} - p[i]_{l_{i-1}'\sigma_{i}'l_{i-1}\sigma_{i}}) \sum_{l_{i}} S[i+1:N]_{l_{i}'l_{i}}^{-1} \sum_{l_{i-1}'\sigma_{i}'l_{i}''} H[i]_{l_{i-1}'\sigma_{i}'l_{i-1}''} L_{l_{i-1}'\sigma_{i}''}^{\sigma_{i}''} L_{l_{i-1}'l_{i}''}^{\sigma_{i}''}$$
(42)

其中

$$H[i]_{l'_{i-1}\sigma'_{i}l'_{i-1}\sigma_{i}l_{i}} = \sum_{\{w\}} h[1:i-1]_{\{l',w,l\}_{i-1}} W^{\sigma'_{i}\sigma_{i}}_{w_{i-1}w_{i}} h[i+1:N]_{\{l',w,l\}_{i}}$$
(43)

$$h\left[1:i-1\right]_{\{l',w,l\}_{i-1}} = \sum_{\{l'\},\{w\},\{l\}} h\left[1\right]_{\{l',w,l\}_{1}} \cdots h\left[i-1\right]_{\{l',w,l\}_{i-2},\{l',w,l\}_{i-1}}$$
(44)

$$h[i+1:N]_{\{l',w,l\}_{i}} = \sum_{\{l'\},\{w\},\{l\}} h[i+1]_{\{l',w,l\}_{i},\{l',w,l\}_{i+1}} \cdots h[N]_{\{l',w,l\}_{N-1}}$$
(45)

$$h[i]_{\{l',w,l\}_{i-1},\{l',w,l\}_{i}} = \sum_{\sigma_{i},\sigma_{i}'} A_{l_{i-1}'i_{i}'}^{\sigma_{i}'} W_{w_{i-1}w_{i}}^{\sigma_{i}',\sigma_{i}} A_{l_{i-1}l_{i}}^{\sigma_{i}} (A = L \text{ or } C)$$

$$(46)$$

$$p[i]_{l'_{i-1}\sigma'_{i}J_{i-1}\sigma_{i}} = \sum_{l_{i}} L^{\sigma'_{i}}_{l'_{i-1}l_{i}} L^{\sigma^{*}_{i}}_{l_{i-1}l_{i}}$$
(47)

Vol.42

式(41)和式(42)构成了一组耦合的非线性方程,与(ML-)MCTDH中标准的运动方程十分类 ( $l^{[28-30]}$ .(ML-)MCTDH中有两种典型的时间演化方案,一种称为可变平均场(Variable mean field, VMF),另一种称为常数平均场(Constant mean field, CMF).这两种方案也可用于对式(41)和式(42)进 行积分<sup>[37]</sup>.VMF使用普适的初值算法如前向欧拉法直接求解这些耦合方程.TDVP首先应用于MPS时 即采用的这种方案<sup>[19]</sup>.CMF则假设H[i]和S[i + 1:N]比起 $C^{\sigma_{x}}$ , $L^{\sigma_{i}}$ 的变化速率慢很多.因此在时间步 $\tau$ 中,"平均场"H[i],S[i + 1:N]可以认为是常数,而演化局域矩阵 $C^{\sigma_{x}}$ , $L^{\sigma_{i}}$ .CMF因而可以被认为是 VMF的一种近似.

这种固定规范条件的演化算法中,对S求逆的运算需要特别注意,因为如果S的一些特征值很小, 对S求逆将会是数值不稳定的.当体系仅仅处于弱关联状态或虚拟键维数非常大时,比如体系处于 Hartree 直积态时,该问题会变得比较严重.在某种程度上,这种数值不稳定问题使得这种时间演化算 法处于一种悖论中:使用更大的虚拟键维数原则上应该使计算结果更精确,然而如果时间步长不改变 的话,使用更大的虚拟键维数实际上会使结果变得更不精确.相同的问题在(ML)-MCTDH中也会出 现,为了使运动方程积分更稳定,S一般由一个正则化的重叠矩阵Š代替<sup>[29]</sup>:

$$\tilde{S} = S + \varepsilon e^{-S/\varepsilon} \tag{48}$$

式中:  $\varepsilon$ 是一个小标量,一般取值为10<sup>-8</sup>~10<sup>-14</sup>.最近, Meyer和Wang<sup>[60,61]</sup>提出了一种基于对系数矩阵进行SVD矩阵展开(Matrix unfolding, MU)的改进(ML-)MCTDH正则化方式.这种正则化方式可以使时间积分算法更加精确和稳定(Robust).相同的方式可被用于积分式(42),这种时间演化算法称为TDVP-MU<sup>[37]</sup>.当计算重叠矩阵 $S[i + 1:N]_{a'_ia_i}^{-1}$ 时,可以将当前MPS的一份拷贝的规范中心移动到第i + 1个矩阵,且该矩阵可进一步被SVD分解:

$$l_{i}[i+1:N]\rangle = \sum_{\{l\},\{\sigma\}} L_{l_{i}l_{i+1}}^{\sigma_{i+1}} \cdots L_{l_{N-2}l_{N-1}}^{\sigma_{N-1}} C_{l_{N-1}}^{\sigma_{N}} |\sigma_{i+1} \cdots \sigma_{N}\rangle = \sum_{\{r\},\{\sigma\}} U_{l_{i}r_{i}} \Lambda_{r_{i}r_{i}} R_{r_{i}r_{i+1}}^{\sigma_{i+1}} \cdots R_{r_{N-2}r_{N-1}}^{\sigma_{N-1}} R_{r_{N-1}}^{\sigma_{N}} |\sigma_{i+1} \cdots \sigma_{N}\rangle$$
(49)

其中,  $|r_i| 和 |l_i| 相等. 因此重叠矩阵 S[i+1:N]及其逆可以分别被表示为<math>U^* \Lambda^2 U^T \pi U^* \Lambda^{-2} U^T$ . 式(43)中的哈密顿矩阵也被重新构造, 方式是将式(46)中从第i+1到N个矩阵由 $\Lambda^{\sigma_i}$  替换为式(49)中的 $R^{\sigma_i}$ . 经过这些变换后, MU算法中的式(42)的形式为

$$i\frac{\partial L_{l_{i-1}l_{i}}^{\sigma_{i}}}{\partial t} = \sum_{l_{i-1},\sigma_{i}} (\delta_{l_{i-1}'l_{i-1}}\delta_{\sigma_{i}'\sigma_{i}} - p[i]_{l_{i-1}'\sigma_{i}'l_{i-1}'\sigma_{i}}) \sum_{r_{i}r_{i}'l_{i}} [U_{l_{i}'r_{i}'}^{*}\Lambda_{r_{i}'r_{i}'}^{-1}\Lambda_{r_{i}'r_{i}'}^{-1}U_{l_{i}'l_{i}}^{T}]U_{l_{i}r_{i}}^{*}\Lambda_{r_{i}r_{i}'}} \\ \sum_{l_{i-1}'\sigma_{i}'r_{i}''r_{i}''}^{H} [i]_{l_{i-1}'\sigma_{i}'r_{i}''}\Lambda_{r_{i}'r_{i}''}^{\sigma_{i}'''}\Lambda_{r_{i}'r_{i}''}^{T}U_{r_{i}''}^{T}L_{l_{i-1}''}^{\sigma_{i}''}}$$
(50)

其中, "[…]"中的表达式正是 $S[i + 1:N]^{-1}$ . 这种新的正则化方式的关键点在于具有下划线的部分可以 首先缩并成 $\delta_{exc}$  因此只需对 $\Lambda_{exc}$ 而不是 $\Lambda_{exc}^{2}$ 做正则化:

$$\tilde{A}_{r_{i}r_{i}'} = A_{r_{i}r_{i}'} + \varepsilon^{1/2} e^{-A_{r_{i}'}t_{i}}^{-A_{r_{i}'}t_{i}}$$
(51)

此处的 1/2次方是为了与式(48)中原本的正则化方式保持一致.式(50)中的 $\Lambda_{r_ir_i}$ 则保持不变,以减少对运动方程的影响,与MCTDH文献中的做法一致<sup>[60,61]</sup>.尽管在 MU 中需要对环境 $|l_i[i+1:N]$ 做规整化,进行时间演化的 MPS 的规范条件保持不变.

第2种基于TDVP的时间演化方案是投影算符裂分法(PS).投影算符裂分的基础在于式(33)中的 各项投影算符可以采取不同的规范条件.在对一个一般的MPS做从第N个矩阵到第*i*+1个矩阵的规 整化后,  $|r_i[i+1:N]\rangle$ 成为了右侧的重正化的基, 与 $|a_i[i+1:N]\rangle$ 的关系如下:

$$\left|a_{i}\left[i+1:N\right]\right\rangle = \sum_{r_{i}} D_{a_{i}r_{i}}\left|r_{i}\left[i+1:N\right]\right\rangle$$
(52)

通过QR分解得到的矩阵D是上三角矩阵.因此,重叠矩阵S[i+1:N]等于 $D^*D^r$ ,而式(3)中对于 一个一般的MPS定义的投影算符P[i+1:N]变形为

$$P[i+1:N] = \sum_{r_{i}'r_{i}} |r_{i}'[i+1:N]\rangle \left| \sum_{a_{i}'a_{i}} D_{r_{i}'a_{i}'}^{T} (D^{*}D^{T})_{a_{i}'a_{i}}^{-1} D_{a_{i}'r_{i}}^{*} \right|_{= \delta_{r_{i}'r_{i}}} \langle r_{i}[i+1:N]| = \sum_{r_{i}} |r_{i}[i+1:N]\rangle \langle r_{i}[i+1:N]|$$
(53)

对于P[1:i]同理可得:

$$P[1:i] = \sum_{l_i} \left| l_i[1:i] \right\rangle \left\langle l_i[1:i] \right|$$
(54)

如此定义的切空间投影算符不含有求重叠矩阵逆的运算,似是对式(34)和式(35)的重大改进.然而,因为在这种定义方式中规范条件对于不同项的投影算符是不同的,上述介绍的VMF和CMF积分方式不再适用.Lubich和Haegeman等建议使用对称二阶Trotter分解将时间演化算符裂分成单独的项<sup>[20,62]</sup>:

$$e^{-iPH\tau} = \left[\prod_{i=1}^{N-1} e^{-iP[1:i-1]\otimes I_i \otimes P[i+1:N]H\tau/2} \cdot e^{iP[1:i]\otimes P[i+1:N]H\tau/2}\right] \cdot e^{-iP[1:N-1]\otimes I_NH\tau} \cdot \left[\prod_{i=N-1}^{1} e^{iP[1:i]\otimes P[i+1:N]H\tau/2} \cdot e^{-iP[1:i-1]\otimes I_i \otimes P[i+1:N]H\tau/2}\right] + O(\tau^3)$$
(55)

基于式(55)中的时间演化算符,一步时间演化包括了一次从左向右的扫描以及随后的从右向左的扫描,两次扫描的时间步长均是 $\tau/2$ . 以从左向右的扫描为例,位于规整中心的矩阵 $C_{l_i-r_i}^{\sigma_i}$ 首先通过作用  $P[1:i-1] \otimes I_i \otimes P[i+1:N]$ 进行正向时间演化:

$$i\frac{\partial C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}}{\partial t} = \sum_{l_{i-1},\sigma_{i}r_{i}} H[i]_{l_{i-1}'\sigma_{i}'i_{i}'l_{i-1}\sigma_{i}r_{i}}C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}$$
(56)

其中, H[i]及其组成部分h[1:i-1], h[i+1:N], h[i]具有与式(43), 式(44), 式(45), 式(46)相同的 定义, 只是式(46)中的 $A^{\sigma_i}$ 被替换成为 $L^{\sigma_i}$ 或者 $R^{\sigma_i}$ . 然后, 时间演化后的矩阵 $C^{\sigma_i}_{l_i-r_i}$ 通过QR分解得到左规 整的矩阵 $L^{\sigma_i}_{l_i-l_i}$ 和系数矩阵 $D_{l_i}$ .  $D_{l_i}$ 通过作用投影算符 $P[1:i] \otimes P[i+1:N]$ 进行逆向时间演化:

$$i\frac{\partial D_{l'_{r'_{i}}}}{\partial t} = \sum_{l_{i},w,r_{i}} h[1:i]_{\{l',w,l\}_{i}} h[i+1:N]_{\{r',w,r\}_{i}} D_{l_{i}r_{i}}$$
(57)

随后,通过将时间演化后的 $D_{l_{r_i}}$ 和 $R_{r_{t_{i+1}}}^{\sigma_{i+1}}$ 缩并起来得到 $C_{l_{t_{i+1}}}^{\sigma_{i+1}} = \sum_{r_i} D_{l_{r_i}} R_{r_{t_{i+1}}}^{\sigma_{i+1}}$ 规整中心移至第i + 1个矩阵. 上述过程不断重复,直到式(55)中的每一项投影算符都被作用.式(56)和式(57)都是线性方程,因此最好使用Krylov子空间方法进行积分.

与搜索基态的双格点DMRG算法类似,TDVP-PS也可以采用双格点的算法,使得虚拟键维数可以随体系纠缠熵的增长而增长.双格点算法在数值上也比单格点的算法更加稳定<sup>[17,51]</sup>.但是,与基态算法类似,双格点算法比单格点算法计算量大很多.

TDVP-MU和TDVP-PS都是基于含时变分原理,当不考虑数值误差时,两者给出的时间演化结果应该是一样的.与P&C类算法相比,TDVP-MU以及单格点的TDVP-PS都需要提前指定一个固定的虚拟键维数,且如果当初态关联很弱时,需要构建额外的重正化基加入MPS.双格点的TDVP-PS一般不需要构建额外的重正化基使虚拟键维数达到指定的数值,因为在进行每两个格点的时间演化时需要对代表两个格点的矩阵做SVD,这就允许动态调整这两个格点之间虚拟键维数.TDVP-MU和TDVP-PS的主要区别是TDVP-MU需要进行额外的正则化,而TDVP-PS则不需要.

No.7

#### 2.3 时间步瞄准算法

时间步瞄准(TST)算法主要是受同时求解基态和少数几个低能激发态的态平均DMRG算法启发, 其数学基础不像前文介绍的算法那样严格<sup>[15,17]</sup>.本文仅简要介绍其基本思想.

在每一时间步,位于规整中心的矩阵 $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t)$ 首先依据式(56)进行时间演化,得到 $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t+\frac{1}{3}\tau)$ ,  $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t+\frac{2}{3}\tau)$ 和 $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t+\tau)$ (此处选取几个时间点的态较为任意).然而, $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t)$ 并不立即更新为  $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t+\tau)$ ,而是更新为由上述4个不同时间的 $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}$ 依据经验权重所构造的平均约化密度矩阵的本征 向量 $L_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}$ 随后, $L_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}$ 和 $C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}}(t)$ 与 $R_{r_{i}r_{i}}^{\sigma_{i+1}}$ 缩并,使规整中心移动到第i+1个矩阵:

$$C_{l_{i}r_{i+1}}^{\sigma_{i+1}} = \sum_{l_{i-1},\sigma_{i}r_{i}} L_{l_{i-1}l_{i}}^{\sigma_{i}} C_{l_{i-1}r_{i}}^{\sigma_{i}} R_{r_{i}r_{i+1}}^{\sigma_{i+1}}$$
(58)

此时,整体波函数仍然表示体系在t时刻的状态,仅第i个矩阵所表示的重正化基依据从t到 $t + \tau$ 的时间步中的状态进行了更新.这一步更新不是严格的,会引入一定的误差.这一扫描过程不断进行直到收敛,而此时 MPS 的基被认为是能同时很好地描述t时刻与 $t + \tau$ 时刻的状态.此后,在规整中心进行真正的时间演化,完成 MPS 整体的一步时间演化.

### 3 有限温度算法

化学问题多与温度相关,如在以电声耦合模型来描述的输运现象中,温度起到了非常重要的作用,需要从量子统计的混合态的角度加以考虑.在波函数框架的TD-DMRG形式中有两种方式可以考虑温度带来的混合态问题,第1种为纯化(Purification)或辅助物(Ancilla)或热场动力学(Thermal field dynamics),适合高温和常温下的情形<sup>[63,64]</sup>.第2种为最小纠缠典型量子热态(Minimally entangled typical thermal state, METTS)方法,主要适合低温下的情形<sup>[53,65]</sup>.这两种方法也可以结合使用<sup>[66]</sup>.需要指出的是,这两种方法都不是专门为TD-DMRG或MPS设计的,而是适用于各种基于波函数的方法.对于化学问题,纯化方法是最常用的一种直接了当的计算方法.

#### 3.1 在扩增的希尔伯特空间纯化混合态的算法

纯化方法的核心是将混合态(密度矩阵)在扩增的希尔伯特空间表示为纯态(波函数)<sup>[63,64,67]</sup>.对于 任意物理量0,其有限温度期望的表达式为

$$\langle O \rangle = \langle n | O | n \rangle e^{-\beta E_n} / Z = \text{Tr} O \rho$$
(59)

式中: $|n\rangle$ 为能量表象下的一组正交归一的基函数,其本征能量是 $E_n$ , $Z = \sum_n e^{-\beta E_n}$ 是配分函数, $\rho$ 是正则 系综热平衡的密度矩阵.设构建物理模型及进行测量的空间为物理空间P,可以证明一般情况下P空间中不存在波函数 $|\Psi\rangle$ 满足<sup>[67]</sup>:

$$\langle \Psi | O | \Psi \rangle = \sum_{n} \langle n | O | n \rangle e^{-\beta E_n} / Z$$
(60)

而这正是需要用密度矩阵描述温度效应的理由.由于MPS是一种波函数的拟设,因此最好避免使用密度矩阵,用一个符合式(60)的波函数来描述体系性质.这一目标可以由将辅助 Q空间引入 P空间得到. Q空间的结构与 P空间完全相同,可以定义相同的状态和算符.如果 Q空间的能量本征态由上波浪线来表示 $|\tilde{n}\rangle$ ,那么 $|n,\tilde{n}\rangle$ 构成了扩增的希尔伯特空间的一组正交归一完备基.定义如下的扩增的希尔伯特空间中的波函数 $|\Psi\rangle_{oo}$ :

$$\left|\Psi\right\rangle_{PQ} = \sum_{n} e^{-\beta E_{n}/2} \left|n,\tilde{n}\right\rangle/Z^{\frac{1}{2}}$$
(61)

由于O仅作用于P空间,容易证明 $|\Psi\rangle_{p_Q}$ 满足式(60).如果需要,热平衡态的密度矩阵可以由 $|\Psi\rangle_{p_Q}$ 对O求偏迹(或偏内积)构造:

$$\rho = \mathrm{Tr}_{\varrho} |\Psi\rangle_{\rho_0 |\rho_0} \langle\Psi| \tag{62}$$

$$\begin{split} |\Psi\rangle_{PQ} &= e^{-\beta H/2} |I\rangle / Z^{\frac{1}{2}} \\ |I\rangle &= \sum |n, \tilde{n}\rangle \end{split}$$
(63)

 $|I\rangle$ 也被称为最大纠缠态,因为P空间和Q空间之间的纠缠达到最大.由于 $|I\rangle$ 在任意基组下的形式都相同,所以可采取易于计算的基组,事先并不需要计算 $|n\rangle$ .配分函数 $Z^{\frac{1}{2}}$ 也不需要显式地计算出来,因为其可以当做是 $|\Psi\rangle_{pq}$ 的归一化系数.在每一步虚时间演化后进行归一化也可以解决波函数的模在虚时演化中不守恒的问题.在获得 $|\Psi\rangle_{pq}$ 后,可以对其进行实时间演化,以获得所需的实时性质.原则上, 开展实时演化和虚时演化的顺序是可以交换的,但实际上,先进行虚时演化再实时演化的计算效率更高,此外先进行虚时演化得到 $|\Psi\rangle_{pp}$ 有利于对体系的热平衡态的性质进行分析.

虚时演化初始态|I>具有最大纠缠的事实对TD-DMRG计算具有不利影响,因为纠缠越大,MPS所 需的虚拟键维数和计算量就越大.实际上,之所以有限温度计算的计算量一般比零温度计算大得多 (特别是在有振动自由度的时候),不仅是因为纯化后自由度的数目翻倍,更是因为虚时演化和实时演 化所需要的虚拟键维数一般比零温度大很多.幸运的是,在化学中常出现的一类电声耦合问题中,振 动由独立的简谐振子描述,且体系初态处于电子和振动相互不关联的态,其中振动处于热平衡态.此 时可以对振动自由度的*PQ*空间进行基变换,消除*PQ*空间之间的纠缠<sup>[68,69]</sup>.设电子自由度处于基态 |g>,而体系的振动处于热平衡态,则体系总的密度矩阵为

$$\boldsymbol{\rho}_{e,\nu} = \left| \boldsymbol{g} \right\rangle \left\langle \boldsymbol{g} \right| \boldsymbol{\rho}_{\nu} \tag{64}$$

这一情形在化学中十分常见,因为一般来说 |g λ 和它的激发态之间的能隙远高于室温能量.ρ<sub>e,ν</sub>可 以由纯化方法构造成一个 MPS,但这一简单模型中振动部分的纠缠熵却较大.数学方法可以证明,对 于独立谐振子来说:

$$H_{\nu} = \sum \omega_{\lambda} b_{\lambda}^{\dagger} b_{\lambda}$$
(65)

式(61)定义的纯化后的热平衡态与对扩展空间的基态进行一个酉变换的结果相同[6]:

$$\prod_{\lambda} \sum_{n} e^{-\beta n_{\lambda} \omega_{\lambda}/2} \left| n_{\lambda}, \tilde{n}_{\lambda} \right\rangle / Z^{\frac{1}{2}} = e^{-iC} \prod_{\lambda} \left| \partial_{\lambda}, \tilde{\partial}_{\lambda} \right\rangle$$
(66)

其中G的形式为

$$G = -i\sum_{\lambda} \theta_{\lambda} (b_{\lambda} \tilde{b}_{\lambda} - b_{\lambda}^{\dagger} \tilde{b}_{\lambda}^{\dagger}), \quad \theta_{\lambda} = \operatorname{arctanh} e^{-\frac{\beta \omega_{\lambda}}{2}}$$
(67)

这一变换称为Bogoliubov变换.量子态 $\prod_{\lambda} | o_{\lambda}, \tilde{o}_{\lambda} \rangle$ 中各个自由度完全没有纠缠,可以有效表示成一个 虚拟键维数只有1的MPS,因此是时间演化的理想初态.要使 $\prod_{\lambda} | o_{\lambda}, \tilde{o}_{\lambda} \rangle$ 作为时间演化的振动部分初态,还需要推导进行基变换后的算符如哈密顿的形式:

$$I_{\theta} = e^{iC} H e^{-iG} \tag{68}$$

以化学中常见的 Holstein-Peierls 哈密顿为例:

$$H = \sum_{mn} \varepsilon_{mn} a_m^{\dagger} a_n + \sum_{\lambda} \omega_{\lambda} b_{\lambda}^{\dagger} b_{\lambda} + \sum_{mn\lambda} g_{\lambda} \omega_{\lambda} a_m^{\dagger} a_n (b_{\lambda}^{\dagger} + b_{\lambda})$$
(69)

经过基变换后的哈密顿形式为

$$H_{\theta} = e^{iG} (H - \sum_{\lambda} \omega_{\lambda} \tilde{b}_{\lambda}^{\dagger} \tilde{b}_{\lambda}) e^{-iG} = \sum_{mn} \varepsilon_{mn} a_{m}^{\dagger} a_{n} + \sum_{\lambda} \omega_{\lambda} (b_{\lambda}^{\dagger} b_{\lambda} - \tilde{b}_{\lambda}^{\dagger} \tilde{b}_{\lambda}) + \sum_{mn\lambda} \sinh(\theta_{k}) g_{\lambda} \omega_{\lambda} a_{m}^{\dagger} a_{n} (b_{\lambda}^{\dagger} + b_{\lambda}) - \sum_{mn\lambda} \cosh(\theta_{k}) g_{\lambda} \omega_{\lambda} a_{m}^{\dagger} a_{n} (\tilde{b}_{\lambda}^{\dagger} + \tilde{b}_{\lambda})$$
(70)

额外加入到哈密顿中的项 $\sum_{\lambda} \omega_{\lambda} \tilde{b}_{\lambda} \tilde{b}_{\lambda}$ 仅仅是为了计算简便,因为其只作用于Q空间而不影响物理量的时间演化.在变换后的哈密顿中,Q空间的振动具有负数频率,且电声耦合常数g被温度 $\beta$ 所约化.总

之,有限温度动力学被约化成了由温度所决定的哈密顿下的零温度动力学.基于声子关联函数的等价性,Plenio等<sup>[70]</sup>也提出了类似的想法(将声子谱密度扩展到负频率域).

#### 3.2 最小纠缠典型量子热态算法

低温下,纯化方法的效率较低. 在 $\beta \to \infty$ 极限,一方面,热平衡态实质上就是基态,因此纯化引入的 Q 空间成为了 MPS 表示的累赘,另一方面, $\beta \to \infty$ 本身就意味着需要做无穷多步的虚时演化<sup>[16]</sup>. 最小纠缠典型量子热态(METTS)方法是一种基于采样的方法,可以避免纯化,在低温下效率较高<sup>[53,65]</sup>.

METTS方法的出发点是典型量子热态(TTS)的概念.式(59)是有限温度的物理量期望 $\langle O \rangle$ 在能量基下的表示.而对于任意完备正交归一的基 $|j\rangle$ ,期望的表达式为

$$\langle O \rangle = \sum_{j} \langle j | e^{-\beta H/2} O e^{-\beta H/2} | j \rangle / Z = \sum_{j} P_{j} (\beta) \langle \phi_{j}(\beta) | O | \phi_{j}(\beta) \rangle / Z$$
(71)

其中, $|\phi_i(\beta)\rangle$ 被定义成是一组归一化的典型量子热态(而能量本征基被认为是"不典型"<sup>[65]</sup>):

$$\left|\phi_{j}(\beta)\right\rangle = P_{j}(\beta)^{-\frac{1}{2}}e^{-\beta H/2}\left|j\right\rangle, \ P_{j}(\beta) = \left\langle j\right|e^{-\beta H}\left|j\right\rangle$$
(72)

由于 $\sum_{j} P_{j}(\beta)/Z = 1$ ,式(71)可看作典型量子热态的某种统计平均.现在的问题是如何选取 $|j\rangle$ 以及如何高速计算 $P_{j}(\beta)/Z$ 或进行采样.对于TD-DMRG来说, $|j\rangle$ 的一个理想选择是让 $|\phi_{j}(\beta)\rangle$ 具有最小的纠缠.虽然这个目标并不简单,一个符合直觉的尝试是将 $|j\rangle$ 定义为Hartree 直积态:

$$\left|j\right\rangle = \prod \left|j_{n}\right\rangle \tag{73}$$

其中, *n*表示不同的自由度.这么做的原因是(尽管不严格): 假如虚时间演化初态|*j*〉具有最小的纠缠, 那么很可能典型量子热态 $|\phi_i(\beta)\rangle$ 也具有比较小的纠缠. METTS可以通过 Markov 链 Monte-Carlo 采样的 方式进行采样,无需计算 $P_j(\beta)/Z$ . 从 $|\phi_i(\beta)\rangle$ 转移到 $|\phi_i(\beta)\rangle$ 的概率是 $|\langle j'|\phi_i(\beta)\rangle|^2$ . 设在一步 Markov 采 样中,所有的态 $|\phi_i(\beta)\rangle$ 都已经具有正确的概率 $P_j(\beta)/Z$ ,那么依据上述转移概率,在下一步迭代中,转 移到某个态 $|\phi_i(\beta)\rangle$ 的概率为

$$p = \sum_{j} \frac{P_{j}(\beta)}{Z} \left| \left\langle j' \left| \phi_{j}(\beta) \right\rangle \right|^{2} = \sum_{j} \frac{1}{Z} \left\langle j' \left| e^{-\beta H/2} \right| j \right\rangle \left\langle j \left| e^{-\beta H/2} \right| j' \right\rangle = \frac{P_{j'}(\beta)}{Z}$$
(74)

而这正是所需要的正确概率.不动点的存在意味着在足够多步之后 Markov 采样将会收敛到正确的概率.另一个针对 MPS 的高效采样技巧是通过逐个格点的方式从 $|\phi_i(\beta)\rangle$ 塌缩至 $|j'\rangle$ .

## 4 TD-DMRG在化学中的应用

下面将介绍若干类TD-DMRG已经得到成功应用的化学科学问题.首先将聚焦于电声耦合模型中的非绝热动力学问题,随后将介绍基于第一性哈密顿的电子动力学问题.

#### 4.1 激子及电荷转移动力学

激子动力学和电荷转移动力学对于生物分子和新材料中的能量和电荷转移至关重要.这类模型一般是由Frenkel-Holstein哈密顿及其变种所描述.在光合作用过程中,具有光学活性的生物分子吸收光子,形成激子.随后,太阳能通过分子间的激子耦合高效地转移至反应中心,储存为化学能.从分子层面上理解这一能量转移机制可以为优化和设计人造光合系统以及光电器件提供有益的信息.2013年,Plenio等<sup>[56]</sup>使用TD-DMRG研究了典型的色素-蛋白复合物Fenna-Matthews-Olson(FMO)复合物中的激子动力学过程.他们使用一个两色素模型,将哈密顿变换成只具有最近邻相互作用的等效哈密顿,然后利用TEBD算法进行时间演化<sup>[54]</sup>.后来,Gelin和Borrelli利用TDVP-PS算法,将这一研究拓展到具有7个色素的模型以及反应中心的电子转移模型<sup>[30,71]</sup>.Gelin等的研究通过纯化结合Bogoliubov变换的方式考虑了有限温度效应.他们还在TD-DMRG的辅助下证明了具有静态无序的等价色素体系的长时间动力学由振动动力学所控制<sup>[72]</sup>.

利用TD-DMRG也可以对有机太阳能电池中给体/受体界面的超快激子分离问题做类似的理论模拟<sup>[21,22]</sup>. 激子分离的模型中除了激子态和电声耦合之外一般还包括电荷转移态. Ma 等<sup>[21]</sup>在不同电声耦合强度  $\alpha$  下,用TD-DMRG计算了空穴(给体部分)和电子(受体部分)密度随时间的演化(图4),其中电声耦合由声子谱密度  $J(\omega) = 2\pi \alpha \omega_e^{\frac{1}{2}} \omega^{\frac{1}{2}} e^{-\omega \omega_e} (\omega_e 是截止频率)所刻画.可见,在适中的电声耦合强度下,体系中存在超快的长程电荷转移. 他们将这一现象归因于局域 Frenkel 激子态和长程电荷转移态之间的量子共振.$ 



Fig. 4 Charge density evolution of hole in the donor part and electron in the acceptor part with different  $\alpha$  values<sup>[21]</sup>

 $\alpha$  is the electron-phonon coupling strength. Copyright 2016, American Chemical Society.

除了上述报道以外,还有针对 π 共轭高分子如聚对亚苯(PPP)和聚对苯撑乙烯(PPV)体系中超快 激子弛豫、退相干和局域化的研究<sup>[57,73]</sup>.如果将三线态对纳入到电子基组中,基于三态或更复杂的模型,TD-DMRG也可以用于研究单态裂分过程<sup>[51,74]</sup>.

这类针对激子动力学(或电荷转移动力学)的理论模拟一般分为3步.首先将系统中没有激子(或 电荷)的零温度纯态或热平衡态表示成一个MPS,此时系统中各个自由度往往没有关联.然后,通过将 产生算符作用在系统上的方式将一个激子(或电荷)注入到合适的分子上.最后就是通过合适的时间演 化算法进行系统的时间演化,并在每一时间步计算关键的物理量如电子的约化密度矩阵元.需要注意 的是,根据一项最近使用TD-DMRG的研究,上述步骤中描述的垂直Franck-Condon激发动力学与从振 动弛豫的激发态出发的动力学可能完全不同<sup>[52]</sup>.此外,只要振动自由度是由简谐振子所描述的,采用 Bogoliubov变换是考虑有限温度效应的有效方式.

#### 4.2 激发态动力学及光谱

激发态动力学与激子动力学实际上密不可分,本文描述的激发态动力学主要关注基于复杂势能面的动力学或与光谱直接相关的动力学.复杂势能面动力学的典型代表是紫外光激发吡嗪分子至S<sub>2</sub>态后 S<sub>1</sub>/S<sub>2</sub>的内转换动力学.这一问题已被包括MCTDH在内的许多非绝热动力学方法所研究<sup>[75,76]</sup>.吡嗪分子 共有24个正则振动模式,电声耦合较强,在S<sub>1</sub>态S<sub>2</sub>态之间存在一个锥形交叉点.因此该体系的动力学 是量子动力学方法的一个严格的基准测试.基于线性响应理论,分子的吸收光谱*I*(ω)可以由偶极-偶 极关联函数*C*(*t*)的傅里叶变换得到:

$$I(\omega) \propto \int_{-\infty}^{\infty} e^{i\omega t} C(t) dt, \quad C(t) = \left\langle \mu(t)\mu(0) \right\rangle_{g}$$
(75)

式中: $\mu$ 为偶极算符;下角标g代表基态.在零温度下,计算C(t)可以简化成计算时间演化的波函数  $\Psi(t)$ 与初始S<sub>2</sub>态波函数 $\Psi(0)$ 的重叠:

$$\left\langle \boldsymbol{\mu}(t)\boldsymbol{\mu}(0)\right\rangle_{\boldsymbol{\sigma}} = \left\langle e^{iHt}\boldsymbol{\mu}e^{-iHt}\boldsymbol{\mu}\right\rangle_{\boldsymbol{\sigma}} = e^{iE_{s}t}\left\langle \boldsymbol{\mu}e^{-iHt}\boldsymbol{\mu}\right\rangle_{\boldsymbol{\sigma}} \propto \left\langle \boldsymbol{\Psi}(0) \middle| \boldsymbol{\Psi}(t)\right\rangle$$
(76)

此处, *E*<sub>s</sub>是基态能量, 通过恰当地定义哈密顿, 可以使其为能量零点. P&C 和基于 TDVP 的时间演化 算法都可以用于处理这一时间演化问题<sup>[24,47,51]</sup>. 这些时间演化算法与高精度的电子结构方法导出的第一性参数相结合, 可以模拟出与实验结果相吻合的光谱.

同样的方法也可推广到分子聚集体,如花酰亚胺染料(PBI)的光谱<sup>[23,24]</sup>. 对算法稍作调整后,也可以计算有限温度的光谱<sup>[23]</sup>. 这一调整的关键是在计算C(t)时,对纯化后的热平衡态 $|\Psi\rangle_{pq}$ 同时开展两组时间演化:

$$C(t) = {}_{PQ} \langle \Psi | e^{iHt} \mu e^{-iHt} \mu | \Psi \rangle_{PQ}$$
(77)

第一组时间演化是 $e^{-itt}\mu|\Psi\rangle_{p_0}$ ,初态是 $\mu|\Psi\rangle_{p_0}$ ;而第二组时间演化是 $e^{-itt}|\Psi\rangle_{p_0}$ ,初态是 $|\Psi\rangle_{p_0}$ .在进行零温度下的基准测试时,使用TD-DMRG计算得到的结果与MCTDH的几乎完全一致.图5给出了使用TD-DMRG计算的PBI双分子在298 K下的吸收和荧光光谱,可见,TD-DMRG给出的精细光谱与实验上宽峰的位置相对应<sup>[23]</sup>.此外,TD-DMRG计算得到的光谱与被广泛采用的n粒子近似相比更加精确<sup>[23]</sup>.基于三阶非线性响应函数,TD-DMRG也可以被用于模拟二维电子光谱<sup>[22]</sup>.TD-DMRG还被用于研究有机分子的等离激元Purcell效应<sup>[77]</sup>.



Fig. 5 Calculated absorption and fluorescence spectra of PBI dimer at 298 K from finite temperature TD-DMRG<sup>[23]</sup>

Copyright 2018, American Chemical Society.

#### 4.3 电荷输运

共轭高分子中的电荷输运性质是TD-DMRG在化学中的最早应用之一<sup>[55,78,79]</sup>.这些工作在利用 TD-DMRG描述电子运动的同时,利用经典力学描述核的运动,形成了一种混合TD-DMRG/Ehrenfest时 间演化方法.近期,我们<sup>[25]</sup>利用另一种思路即Kubo方程计算了有限温度下有机半导体中的载流子电荷 迁移率:

$$\mu = \frac{1}{2k_{\rm B}Te_0} \int_{-\infty}^{\infty} \langle j(t)j(0) \rangle \mathrm{d}t \tag{78}$$

其中*j*是电流算符,凭借我们<sup>[80]</sup>最近开发的自动化构建 MPO 的方法,可以精确地表示成 MPO<sup>[25]</sup>. 图 6 展示了由 TD-DMRG 计算得到的红荧烯晶体迁移率和由费米黄金规则(Fermi's golden rule, FGR)和玻尔兹曼输运理论(Boltzmann transport theory)得到的迁移率的对比.可以看出,在跳跃极限下即转移积分 V比较小时,TD-DMRG 可以回归到 FGR 的解析结果.而在能带极限下即转移积分 V比较大时,TD-DMRG的渐进行为与 Boltzmann 输运理论相同.除此之外,TD-DMRG 计算的迁移率还符合实验观察到的"类能带"传输行为以及负的同位素效应<sup>[25]</sup>.



Fig. 6 Carrier mobility from weak to strong electronic coupling(V) calculated by TD-DMRG, FGR(hopping limit), and Boltzmann transport theory(band limit) (A), mean free path( $l_{mfp}$ ) of the charge carrier from weak to strong electronic coupling calculated by TD-DMRG(B)<sup>[25]</sup>

In both panels the electron-phonon coupling parameters are adopted from the first-principle calculation of rubrene crystal. Copyright 2020, American Chemical Society.

#### 4.4 电子动力学

尽管大多数化学中的TD-DMRG文献以电声耦合模型作为研究的对象,由于TD-DMRG是一种普适的方法,在最近的文献中出现了纯电子动力学研究.如Chan等<sup>[38]</sup>利用改进的TST算法和频域DMRG算法研究了一维氢原子链的动态性质,基于第一性原理哈密顿计算了体系的态密度和复极化函数,以作为不同键长时体系的金属性和离域性的判据.最近,Frahm等<sup>[39]</sup>利用TD-DMRG模拟了碘乙炔分子中基于第一性原理哈密顿的超快电荷转移动力学,其结果如图7所示.初始时刻,空穴布居在碘上,随后空穴转移到碳上,然后又回到碘上,最后空穴再次布居在碳上,与实验测量结果直接符合.



Fig. 7 Hole density(red) of the iodoacetylene molecule at four different points in time<sup>[39]</sup> Copyright 2019, American Chemical Society.

本文介绍了TD-DMRG的关键算法及近期TD-DMRG在化学问题中的应用. 受益于现代DMRG精 巧而简洁的MPS数学结构,越来越多的TD-DMRG时间演化算法不断涌现,这些算法各自具有不同的 特点,需要使用者针对合适的问题选择合适的算法. 两种使TD-DMRG可以考虑温度效应的算法进一 步增强了TD-DMRG模拟真实体系的能力. 丰富的应用说明,TD-DMRG可以精确地模拟许多动态过 程,如分子聚集体和生物体系中的激子动力学、单态裂分、小分子和聚集体的一维和二维光谱、有机半 导体的电荷输运以及基于第一性原理的电子动力学等. 由于矩阵乘积的数学形式简洁,未来,MPS可 能会与机器学习的方法相结合用于拟合实际分子的势能面,并在TD-DMRG的框架下发展多原子体系 的量子动力学和光谱的计算方法. 另外,现有的TD-DMRG计算电荷传输迁移率的方法可以很方便地 推广到热输运、自旋输运以及热电转换等问题,具有非常广阔的应用空间. 然而,超越一维模型是 TD-DMRG模拟实际块体材料所面对的主要挑战. 高维模型的计算量一般比一维模型大很多,对高维 模型的高效模拟仍然有赖于进一步发展TD-DMRG方法.

TD-DMRG的一个主要不足是对最大演化时长的限制.在常见的化学问题中,体系的二分纠缠熵*S* 随演化时间线性增长 $S \propto t^{[\$1,\$2]}$ .这意味着数值精确的模拟所需要的虚拟键维数随时间指数增长  $M \propto e'$ ,或者说如果虚拟键维数固定,时间演化的误差随时间指数增长<sup>[16]</sup>.因此,总体上,TD-DMRG 更适合于模拟超快过程的演化,而对长时间的演化问题仍需要发展新的算法.尽管如此,现有的 TD-DMRG 算法已经足够在相当长的演化时间内给出含时薛定谔方程的可靠解.一个可以绕开这一限制的策略是通过关联函数计算感兴趣的物理量(如迁移率),因为对于真实化学系统来说关联函数在长时间应该收敛到0.另一种策略是在频域空间计算体系性质<sup>[83]</sup>.在TD-DMRG 中直接克服这一纠缠障碍 的方法现在仍在发展中<sup>[84]</sup>.

- 参考文献
- [1] White S. R., Phys. Rev. Lett., 1992, 69, 2863
- [2] White S. R., Phys. Rev. B, 1993, 48, 10345
- [3] Shuai Z., Brédas J. L., Pati S. K., Ramasesha S., Proc. SPIE, 1997, 3145, 293-302
- [4] Shuai Z., Brédas J. L., Pati S. K., Ramasesha S., Phys. Rev. B, 1997, 56, 9298–9301
- [5] Shuai Z., Brédas J. L., Saxena A., Bishop A. R., J. Chem. Phys., 1998, 109(6), 2549-2555
- [6] Fano G., Ortolani F., Ziosi L., J. Chem. Phys., 1998, 108(22), 9246-9252
- [7] White S. R., Martin R. L., J. Chem. Phys., 1999, 110(9), 4127–4130
- [8] Chan G. K. L., Head-Gordon M., J. Chem. Phys., 2002, 116(11), 4462-4476
- [9] Moritz G., Wolf A., Reiher M., J. Chem. Phys., 2005, 123(18), 184105
- [10] Chan G. K. L., van Voorhis T., J. Chem. Phys., 2005, 122(20), 204101
- [11] Kurashige Y., Yanai T., J. Chem. Phys., 2009, 130(23), 234114
- [12] Cazalilla M., Marston J., Phys. Rev. Lett., 2002, 88, 256403
- [13] Luo H., Xiang T., Wang X., Phys. Rev. Lett., 2003, 91, 049701
- [14] White S. R., Feiguin A. E., Phys. Rev. Lett., 2004, 93, 076401
- [15] Feiguin A. E., White S. R., *Phys. Rev. B*, 2005, 72(2), 020404
- [16] Schollwöck U., Ann. Phys., 2011, 326(1), 96–192
- [17] Paeckel S., Köhler T., Swoboda A., Manmana S. R., Schollwöck U., Hubig C., Ann. Phys., 2019, 411, 167998
- [18] García-Ripoll J. J., New J. Phys., 2006, 8(12), 305
- [19] Haegeman J., Cirac J. I., Osborne T. J., Pižorn I., Verschelde H., Verstraete F., Phys. Rev. Lett., 2011, 107(7), 070601
- [20] Haegeman J., Lubich C., Oseledets I., Vandereycken B., Verstraete F., Phys. Rev. B, 2016, 94(16), 165116
- [21] Yao Y., Xie X., Ma H., J. Phys. Chem. Lett., 2016, 7(23), 4830-4835
- [22] Yao Y., Sun K. W., Luo Z., Ma H., J. Phys. Chem. Lett., 2018, 9(2), 413-419
- [23] Ren J., Shuai Z., Chan G. K., J. Chem. Theory Comput., 2018, 14, 5027-5039
- [24] Baiardi A., Reiher M., J. Chem. Theory Comput., 2019, 15(6), 3481-3498
- [25] Li W., Ren J., Shuai Z., J. Phys. Chem. Lett., 2020, 11(13), 4930-4936
- [26] Yarkony D. R., Chem. Rev., 2012, 112(1), 481-498
- [27] Crespo-Otero R., Barbatti M., Chem. Rev., 2018, 118(15), 7026-7068

- [28] Meyer H. D., Manthe U., Cederbaum L., Chem. Phys. Lett., 1990, 165(1), 73-78
- [29] Beck M. H., Jäckle A., Worth G. A., Mever H. D., Phys. Rep., 2000, 324(1), 1-105
- [30] Wang H., Thoss M., J. Chem. Phys., 2003, 119(3), 1289-1299
- [31] Wang H., J. Phys. Chem. A, 2015, 119(29), 7951-7965
- [32] Tully J. C., J. Chem. Phys., 1990, 93(2), 1061-1071
- [33] Wang L., Qiu J., Bai X., Xu J., Wiley Interdiscip. Rev. Comput. Mol. Sci., 2020, 10(2), e1435
- [34] Grasedyck L., SIAM J. Matrix Anal. Appl., 2010, 31(4), 2029–2054
- [35] Kloss B., Burghardt I., Lubich C., J. Chem. Phys., 2017, 146(17), 174107
- [36] Kurashige Y., J. Chem. Phys., 2018, 149(19), 194114
- [37] Li W., Ren J., Shuai Z., J. Chem. Phys., 2020, 152(2), 024127
- [38] Ronca E., Li Z., Jimenez-Hoyos C. A., Chan G. K. L., J. Chem. Theory Comput., 2017, 13(11), 5560-5571
- [39] Frahm L. H., Pfannkuche D., J. Chem. Theory Comput., 2019, 15(4), 2154-2165
- [40] Ma H., Luo Z., Yao Y., Mol. Phys., 2018, 116(7/8), 854-868
- [41] Chan G. K. L., Keselman A., Nakatani N., Li Z., White S. R., J. Chem. Phys., 2016, 145(1), 014102
- [42] Vidal G., Phys. Rev. Lett., 2004, 93, 040502
- [43] Daley A. J., Kollath C., Schollwöck U., Vidal G., J. Stat. Mech.: Theory Exp., 2004, 2004(4), P04005
- [44] Zaletel M. P., Mong R. S., Karrasch C., Moore J. E., Pollmann F., Phys. Rev. B, 2015, 91(16), 165112
- [45] Wall M. L., Carr L. D., New J. Phys., 2012, 14(12), 125015
- [46] Halimeh J. C., Kolley F., McCulloch I. P., Phys. Rev. B, 2015, 92, 115130
- [47] Greene S. M., Batista V. S., J. Chem. Theory Comput., 2017, 13(9), 4034-4042
- [48] Dirac P. A. M., Math. Proc. Camb. Philos. Soc., 1930, 26(3), 376-385
- [49] Dutta T., Ramasesha S., Phys. Rev. B, 2010, 82(3), 035115
- [50] Borrelli R., Gelin M. F., Sci. Rep., 2017, 7, 9127
- [51] Xie X., Liu Y., Yao Y., Schollwöck U., Liu C., Ma H., J. Chem. Phys., 2019, 151(22), 224101
- [52] Kloss B., Reichman D. R., Tempelaar R., Phys. Rev. Lett., 2019, 123, 126601
- [53] Stoudenmire E. M., White S. R., New. J. Phys., 2010, 12(5), 055026
- [54] Prior J., Chin A. W., Huelga S. F., Plenio M. B., Phys. Rev. Lett., 2010, 105(5), 050404
- [55] Ma H., Schollwöck U., J. Chem. Phys., 2008, 129(24), 244705
- [56] Chin A. W., Prior J., Rosenbach R., Caycedo-Soler F., Huelga S., Plenio M., Nat. Phys., 2013, 9, 113–118
- [57] Mannouch J. R., Barford W., Al-Assam S., J. Chem. Phys., 2018, 148(3), 034901
- [58] Gatti F., Lasorne B., Meyer H. D., Nauts A., Applications of Quantum Dynamics in Chemistry, Vol. 98, Springer, New York, 2017
- [59] Wouters S., Nakatani N., van Neck D., Chan G. K. L., Phys. Rev. B, 2013, 88(7), 075122
- [60] Meyer H. D., Wang H., J. Chem. Phys., 2018, 148(12), 124105
- [61] Wang H., Meyer H. D., J. Chem. Phys., 2018, 149(4), 044119
- [62] Lubich C., Oseledets I., Vandereycken B., SIAM J. Numer. Anal., 2015, 53(2), 917-941
- [63] Verstraete F., Garcia-Ripoll J. J., Cirac J. I., Phys. Rev. Lett., 2004, 93(20), 207204
- [64] Feiguin A. E., White S. R., *Phys. Rev. B*, 2005, 72(22), 220401
- [65] White S. R., Phys. Rev. Lett., 2009, 102, 190601
- [66] Chen J., Stoudenmire E. M., Phys. Rev. B, 2020, 101, 195119
- [67] Takahashi Y., Umezawa H., Int. J. Mod. Phys. A, 1996, 10(13/14), 1755-1805
- [68] De Vega I., Bañuls M. C., Phys. Rev. A, 2015, 92, 052116
- [69] Borrelli R., Gelin M. F., J. Chem. Phys., 2016, 145(22), 224101
- [70] Tamascelli D., Smirne A., Lim J., Huelga S. F., Plenio M. B., Phys. Rev. Lett., 2019, 123, 090402
- [71] Borrelli R., Chem. Phys., 2018, 515, 236–241
- [72] Gelin M. F., Borrelli R., Domcke W., J. Phys. Chem. Lett., 2019, 10(11), 2806-2810
- [73] Barford W., Mannouch J. R., J. Chem. Phys., 2018, 149(21), 214107
- [74] Yao Y., Phys. Rev. B, 2016, 93, 115426
- [75] Worth G. A., Meyer H., Cederbaum L. S., J. Chem. Phys., 1996, 105(11), 4412-4426
- [76] Raab A., Worth G. A., Meyer H. D., Cederbaum L. S., J. Chem. Phys., 1999, 110(2), 936-946
- [77] Zhao D., Silva R. E. F., Climent C., Feist J., Fernández-Domínguez A. I., García-Vidal F. J., ACS Photonics, 2020, 7(12), 3369— 3375
- [78] Ma H., Schollwöck U., J. Phys. Chem. A, 2009, 113(7), 1360-1367
- [79] Zhao H., Yao Y., An Z., Wu C. Q., Phys. Rev. B, 2008, 78, 035209
- [80] Ren J., Li W., Jiang T., Shuai Z., J. Chem. Phys., 2020, 153(8), 084118
- [81] Calabrese P., Cardy J., J. Stat. Mech., 2005, 2005(4), P04010
- [82] Žnidarič M., Commun. Phys., 2020, 3(1), 100
- [83] Jiang T., Ren J. J., Shuai Z. G., Chem. J. Chinese Universities, 2020, 41(12), 2610-2628(姜童,任佳骏,帅志刚.高等学校化学学报, 2020, 41(12), 2610-2628)
- [84] Rams M. M., Zwolak M., Phys. Rev. Lett., 2020, 124, 137701

## Theory and Applications of Time Dependent Density Matrix Renormalization Group<sup>†</sup>

LI Weitang, REN Jiajun, SHUAI Zhigang\*

(Key Laboratory of Organic OptoElectronics and Molecular Engineering, Ministry of Education, Department of Chemistry, Tsinghua University, Beijing 100084, China)

**Abstract** Density matrix renormalization group (DMRG) is well known as a powerful method to study lowdimensional highly-correlated systems and has been widely used for electronic structure calculation in quantum chemistry. In recent years, the theory of time dependent DMRG (TD-DMRG) has developed rapidly and TD-DMRG has gradually emerged as one of the most important methods of quantum dynamics simulation for complex systems. This review briefly sketches the basic theory of DMRG in the language of matrix product states (MPS) and matrix product operators (MPO), and discusses several most common TD-DMRG time evolution algorithms at length, including the propagation and compression (P&C) algorithm, algorithms based on time dependent variational principle (TDVP), and the time step targeting (TST) algorithm. This review also introduces the purification algorithm and minimally entangled typical thermal states (METTS) algorithm that enable TD-DMRG to study the finite temperature effect and summarizes the recent applications of TD-DMRG in quantum dynamics of complex systems.

**Keywords** Time dependent density matrix renormalization group; Matrix product state; Non-adiabatic dynamics; Quantum dynamics; Electron-phonon coupling

(Ed.: Y, K, S)

<sup>&</sup>lt;sup>†</sup> Supported by the National Natural Science Foundation of China (Nos.21788102, 22003029) and the National Key R&D Program, China (No. 2017YFA0204501).